

7 Tiesinis programavimas ekonomikoje. Grafinis tiesinio programavimo uždavinių sprendimo būdas

Nagrinėsime tiesinio programavimo uždavinį, kurį sudaro apribojimų sistema ir tikslas funkcija. Reikia rasti tokias kintamujų x_1, x_2, \dots, x_n reikšmes, su kuriomis tikslas funkcija $F(x_1, x_2, \dots, x_n) = p_1x_1 + p_2x_2 + \dots + p_nx_n$ išgyja didžiausią (max) arba mažiausią (min) reikšmę, kai tenkinama apribojimų sistema

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2, \\ \dots\dots \dots\dots \dots\dots \dots\dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m, \\ x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, \dots, x_n \geq 0. \end{array} \right.$$

Čia a_{ij} , b_i , p_j ($i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n$) – realieji skaičiai.

Apribojimų sistemoje vietoje lygybių gali būti ir nelygybės. Be to, didžiausios tikslas funkcijos $F(x_1, x_2, \dots, x_n) = p_1x_1 + p_2x_2 + \dots + p_nx_n$ reikšmės – maksimumo – paieškos uždavinys gali būti keičiamas funkcijos $Q(x_1, x_2, \dots, x_n) = -F(x_1, x_2, \dots, x_n) = (-p_1)x_1 + (-p_2)x_2 + \dots + (-p_n)x_n$ mažiausios reikšmės – minimumo – paieškos uždaviniu. Apribojimų sistema lieka nepakitusi.

Jei tiesinio programavimo uždavinio apribojimų sistemos koeficientų matricos

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

rangas lygus r , tai $(n - r)$ nežinomujų yra laisvieji. Tais atvejais, kai laisvujų nežinomujų skaičius lygus 1 arba 2, tiesinio programavimo uždavinys gali būti sprendžiamas grafiškai. Kitais atvejais tenka taikyti kitus problemos sprendimo metodus.

7.1 Apibrėžimas. Apribojimų sistemos sprendinių aibė vadina tiesinio programavimo uždavinio leistinaja aibe.

7.2 Apibrėžimas. Tiesinio programavimo uždavinio leistinosios aibės taškas, kuriame tikslas funkcija išgyja didžiausią (mažiausią) reikšmę leistinojoje srityje, vadinas optimaliu tašku. Jei išgyjama didžiausia reikšmė – maksimumo, jei mažiausia – minimumo tašku. Funkcijos reikšmės, apskaičiuotos šiuose taškuose, atitinkamai vadinas maksimaliomis arba minimaliomis.

Norint nustatyti grafiškai tiesinės funkcijos optimalius taškus yra brėžiamos tiesės, kurių taškuose tikslas funkcija išgyja vienadas reikšmes. Tai – lygio tiesės.

7.3 Apibrėžimas. Tiesė, turinti pavidalą $F(x_1, x_2) = C$, čia $F(x_1, x_2) = p_1x_1 + p_2x_2$, o C – konstanta, vadina lygio tiese.

Nagrinėdami trijų kintamujų funkcijas, turime lygio paviršius trimatėje erdvėje ir pan.

Apibendrindami pateiktą informaciją, grafinj tiesinio programavimo uždavinio sprendimą galime išskaidyti į tokius svarbesnius etapus:

- I. Nustatomas apribojimų sistemos koeficientų matricos rangas. Jei laisvujų nežinomujų skaičius neviršja 2, tai uždavinys pakeičiamas jam ekvivalenčiu uždaviniu, kuriame kintamujų skaičius ≤ 2 . Priešingu atveju grafinis sprendimo būdas nėra tinkamas.
- II. Koordinacijų plokštumoje pavaizduojama uždavinio sprendinių leistinoji aibė.
- III. Nubraižomos kelios lygio tiesės ir pažymima tikslo funkcijos didėjimo kryptis. Jei tikslo funkcijos pavidalas yra $F(x_1, x_2) = p_1x_1 + p_2x_2$, tai jos didėjimo kryptį nustato vektorius $\vec{p} = (p_1, p_2)$.
- IV. Leistinojoje aibėje randamas optimalus taškas.

Gali pasirotyni, kad grafinis tiesinio programavimo uždavinio sprendimo būdas yra sudėtingas, nes neaišku, kaip nustatomas optimalus taškas. Nejaugi tekė skaičiuoti tikslo funkcijos reikšmes visuose leistinosios aibės taškuose ir iš gautų reikšmių išrinti pačią mažiausią (didžiausią) reikšmę? Tikrai ne.

Spręsdami grafiškai tiesinio programavimo uždavinį, turime nubrėžti keliais lygio tieses su skirtingomis C reikšmėmis. Jei didesnes C reikšmes atitinkanti tiesė tolsta vektoriaus $\vec{p} = (p_1, p_2)$ kryptimi, tai didžiausią reikšmę tikslo funkcija įgis leistinosios aibės taške, kurį gausime bet kurią lygio tiesę lygiagrečiu postūmiu perkeldami vektoriaus \vec{p} kryptimi į tokią padėtį, kad ji liestų leistinosios aibės kraštą. Mažiausią reikšmę tikslo funkcija įgis taške, kurį gausime bet kurią lygio tiesę lygiagrečiu postūmiu perkeldami vektoriaus $-\vec{p}$ kryptimi.